

ΕΦΗΡΜΟΣΜΕΝΑ ΜΑΘΗΜΑΤΙΚΑ. — Ἐλεύθεροι πλευρικοί ταλαντώσεις ἀπλῆς ράβρου ὑπὸ πλαστικὴν ἐξαίτησιν, Μέρους II., ὑπὸ Δ. Γ. Μαγείρου\*. Ἀνεκοινώθη ὑπὸ τοῦ κ. Βασ. Αἰγινήτου.

Εἰς προηγουμένην ἀνακοίνωσιν<sup>1)</sup> ἐδόθη καὶ ἐμελετήθη λύσις τοῦ συστήματος:

$$\begin{cases} [f(u'')]'' = c\ddot{u}, \\ u(0,t) = u(\pi,t) = u''(0,t) = u''(\pi,t) = 0 \\ u(x,0) = \varphi_1(x), \quad \dot{u}(x,0) = \varphi_2(x). \end{cases} \quad (1)$$

Ἡ λύσις εἶναι τῆς μορφῆς:

$$u(x,t) = \sum_{m=1}^{\infty} v_m(t) \cdot \sin mx, \quad (2)$$

ὅπου ἡ συνάρτησις  $v_m(t)$  δίδεται ὑπὸ τύπου (13).

Εἰς τὴν παροῦσαν ἀνακοίνωσιν εἰδικεύονται τὰ εὐρεθέντα γενικὰ ἀποτελέσματα εἰς περίπτωσιν ἀνταποκρινομένην πρὸς τὰ φυσικὰ δεδομένα ἐξ ὧν τὸ σύστημα (1) προέκυψε. Λαμβάνεται:

$$\begin{cases} \alpha) \quad \varphi_1(x) = 0, \\ \beta) \quad \varphi_2(x) = a_0 \sin x, \\ \gamma) \quad M = f(u'') = M_0 \sum_{r=1}^{\infty} (-1)^{r-1} \frac{\mu^r}{r!} (u'')^r, \end{cases} \quad (3)$$

ὅπου  $r=1,2,3,\dots$  καὶ  $\mu$  θετικὸν καὶ μὲ διαστάσεις μήκους.

Ἡ σειρὰ (3γ) συγκλίνει διὰ πᾶν  $u''$  καὶ παριστᾷ καμπύλην μὲ ἀσύμπτωτον  $M = M_0$  εἰς ἄξονα ( $M, u''$ ). Ἡ καμπύλη αὕτη εἶναι παρομοία τῆς διδομένης πειραματικῶς εἰς τὴν «Πλαστικότητα».

Ἐδῶ ἔχομεν:  $P_r = (-1)^{r-1} \frac{M_0 \mu^r}{r!}, \quad v_m^{(0)}(t) = a_0 t.$

Ἡ συνάρτησις  $v_m^{(i)}(t)$  λαμβάνει τὴν μορφήν:

$$\begin{cases} v_m^{(i)}(t) = a_0 t + \frac{1}{c} \frac{2}{\pi} M_0 m^2 \sum_{r=1}^{\infty} (-1)^r \frac{\mu^r}{r!} \int_0^t dt \int_0^t \left[ \sum_{n_1, \dots, n_r}^{1, \dots, \infty} n_1^2 \dots n_r^2 \cdot \right. \\ \left. v_{n_1}^{(i-1)}(t) \dots v_{n_r}^{(i-1)}(t) \cdot \int_0^\pi \sin n_1 x \dots \sin n_r x \cdot \sin mx \, dx \right] dt, \\ i, m = 1, 2, 3, \dots \end{cases} \quad (4)$$

\* D. G. MAGIROS, Lateral free vibrations of simple prismatic bar in plasticity. Part II.

<sup>1)</sup> Βλ. σελ. 16 κ. ἐξ. τοῦ παρόντος τόμου.

Εἰς τὴν (4) ὁ ὅρος  $a_0 t$  λαμβάνεται μόνον διὰ  $m=1$ , ἐφ' ὅσον ἐκ τῶν (3α), (3β), προκύπτει:

$$\gamma_m = 0, \quad \delta_m = \begin{cases} a_0, & \text{ἐὰν } m=1 \\ 0, & \text{ἐὰν } m \neq 1. \end{cases}$$

Ἡ ὁμοιόμορφος σύγκλισις, ἡ μοναδικότης καὶ ἡ εὐστάθεια τῆς λύσεως δὲν θὰ μᾶς ἀπασχολήσουν ἐνταῦθα, ἀλλὰ θὰ δοθῆ τύπος προσεγγίσεως τῆς λύσεως δι' εὐρέσεως τῆς πρώτης, δευτέρας καὶ καθεξῆς, προσεγγίσεως τῆς (4). Τῆς σειρᾶς (3,γ) λαμβάνοντες ἕνα, τὸν πρῶτον, ὅρον μόνον, θὰ λέγωμεν ὅτι ἔχομεν τὸν πρῶτον ὅρον τῆς συναρτήσεως  $v_m^{(i)}(t)$ , θεωρουμένης ὡς ἀθροίσματος ὄρων. Λαμβάνοντες τῆς (3γ) τοὺς δύο πρώτους ὄρους, εὐρίσκουμεν τοὺς δύο πρώτους ὄρους τῆς  $v_m^{(i)}(t)$ , τοῦ πρώτου ὄντος ἤδη γνωστοῦ. Θὰ ὁμιλῶμεν οὕτω περὶ πρώτης προσεγγίσεως ἢ περὶ δευτέρας καὶ καθεξῆς, τῆς συναρτήσεως  $v_m^{(i)}(t)$ , ἀντιστοίχως δὲ καὶ τῆς λύσεως (2).

*Πρώτη προσέγγισις.*

Ὁ πρῶτος ὅρος τῆς σειρᾶς (3γ),  $r=1$ , εἶναι:

$$M = m_0 \mu u'', \quad (5)$$

ὁπότε ἔχομεν τὴν γραμμικὴν σχέσιν ροπῆς-καμπυλότητος, δηλαδὴ τὴν περίπτωσιν τῆς «Ἐλαστικότητος».

Ἐὰν ληφθῆ ὑπ' ὄψιν ὅτι:

$$\int_0^\pi \sin nx \cdot \sin mx \, dx = \begin{cases} \frac{\pi}{2}, & \text{ἐὰν } m=n \neq 0 \\ 0, & \text{ἐὰν } m \neq n, \end{cases}$$

ἡ (4) γίνεται:

$$v_m^{(i)}(t) = -\frac{1}{c} \mu M_0 m^4 \int_0^t dt \int_0^t v_m^{(i-1)}(t) dt, \quad (6)$$

$$i, m = 1, 2, 3, \dots,$$

παραλειπομένου τσοῦ ὄρου  $a_0 t$ , ὁ ὁποῖος ὅμως λαμβάνεται ὑπ' ὄψιν εἰς τὸ τελικὸν ἀποτέλεσμα.

Ἡ μέθοδος τῶν «διαδοχικῶν προσεγγίσεων», ἐφαρμοζομένη ἐπὶ τῆς (6), ἐὰν ἀρχίζῃ ἀπὸ τοῦ  $v_m^{(0)}(t) = a_0 t$ , διὰ τυχὸν σταθερὸν  $m$ , δίδει:

$$v_m^{(i)}(t) = (-1)^i a_0 \left( \frac{1}{c} \mu M_0 m^4 \right)^i \frac{t^{2i+1}}{(2i+1)!} \quad (7)$$

$$i = 1, 2, 3, \dots,$$

καὶ ἡ λύσις (2) τοῦ συστήματος (1) εἰς τὴν πρώτην τῆς προσέγγισιν εἶναι:

$$\bar{u}_1(x,t) = a_0 \left[ t \sin x + \sum_{i=0}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^i \left( \frac{1}{c} \mu M_0 m^4 \right)^i \frac{t^{2i+1}}{(2i+1)!} \sin mx \right] \quad (8)$$

$i=0,1,2,2,\dots$   
 $m=1,2,3,\dots$

Δευτέρα προσέγγισης.

Οι δύο πρώτοι όροι τής (3γ),  $r=2$ , είναι:

$$M = \mu M_0 u'' - \frac{1}{2} \mu^2 M_0 (u'')^2 \quad (9)$$

Λαμβάνοντας μόνον τόν δεύτερον όρον τής (9) και έργαζόμενοι καταλλήλως εύρισκομεν τόν δεύτερον όρον τής  $\overset{(ii)}{v}_m(t)$ , και έπομένως τόν δεύτερον όρον  $\bar{u}_2(x,t)$  τής λύσεως.

Έκ τής (4) δια  $r=2$ , εάν ληφθῆ ὑπ' όψιν  $n_1 = n_2 = m$ , καθώς και ότι:

$$\int_0^\pi \sin^3 mx \, dx = \begin{cases} \frac{4}{3m}, & \text{εάν } m=1,3,5,\dots \\ 0, & \text{εάν } m=2,4,6,\dots \end{cases}$$

έφαρμόζοντας τήν μέθοδον τών διαδοχικῶν προσεγγίσεων, εύρισκομεν:

$$\left\{ \begin{aligned} \alpha) \quad \overset{(ii)}{v}_m(t) &= \left[ \frac{4\mu^2 M_0 m^6}{3c} \right]^{x_i} \left[ \frac{a^2_0}{3.4} \right]^{y_i} \left[ \frac{1}{9.10} \right]^{z_i} \dots \left[ \frac{1}{\left( \frac{v_i - 2}{2} - 1 \right) \left( \frac{v_i - 2}{2} \right)} \right]^2 \\ &\quad \left[ \frac{1}{(v_i - 1) v_i} \right] t^{v_i} \\ \beta) \quad x_i &= 1 + 2 + 2^2 + \dots + 2^{i-1}, \\ \gamma) \quad y_i &= 2^{i-1}, \\ \delta) \quad z_i &= 2^{i-2}, \\ \epsilon) \quad v_i &= 2 + 2^2 + \dots + 2^{i-1} + 2^{i+1}, \\ & \quad i=1,2,3,\dots \\ & \quad m=1,3,5,\dots \end{aligned} \right. \quad (10)$$

Ό δεύτερος όρος  $\bar{u}_2(x,t)$  τής λύσεως εύρίσκεται εκ τής (10,α), καθ' όν τρόπον εύρέθη ό όρος τής  $\bar{u}_1(x,t)$  εκ τής (7).

Όττως ή δευτέρα προσέγγισης τής λύσεως είναι:

$$u_2(x,t) = \bar{u}_1(x,t) + \bar{u}_2(x,t). \quad (11)$$

Όμοίως προχωροῦντες εύρισκομεν προσεγγίσεις άνωτέρας τής δευτέρας.

## SUMMARY

Here we apply the general theory of the previous paper, part I, in a particular case by taking into account the physical data. Our interest is to give the first, second, and so on, approximations of the solution, by computing its first, second, and so on, terms. We take as initial data:  $\varphi_1(x)=0$ ,  $\varphi_2(x)=\alpha_0 \sin x$ , and the bending moment-curvature curve given by:

$$M=f(u'')=M_0 \sum_{r=1}^{\infty} (-1)^{r-1} \frac{M^r}{r!} (u'')^r$$

The first approximation of the solution is given by (8) the second by (11).