

ΠΡΑΚΤΙΚΑ ΤΗΣ ΑΚΑΔΗΜΙΑΣ ΑΘΗΝΩΝ

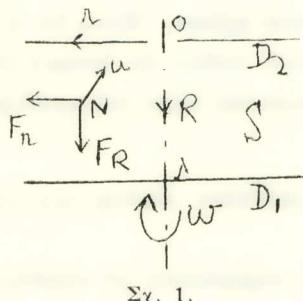
ΣΥΝΕΔΡΙΑ ΤΗΣ 6^{ΗΣ} ΜΑΪΟΥ 1982

ΠΡΟΕΔΡΙΑ ΠΕΡΙΚΛΗ ΘΕΟΧΑΡΗ

ΦΥΣΙΚΗ.— "Ορθοφυγόκεντρος δύναμις, όποια Δανιήλ Μ. Λέκας*." Ανεκοινώθη ύπό τον Ακαδημαϊκού κ. Καίσαρος Αλεξοπούλου.

1. ΕΙΣΑΓΩΓΗ

1. 1. "Εστω χώρος S μεταξύ ένδος κινητοῦ δίσκου D_1 και ένδος σταθεροῦ D_2 εἰς άπόστασιν λ μεταξύ των (Σχ. 1). Μία μικρὰ σφαῖρα εὑρισκομένη, ώρισμένη



Σχ. 1.

στιγμήν, εἰς τὸ σημεῖον N (r , R) θὰ κινηθῇ μὲ μίαν ταχύτητα συνάρτησιν τῶν r καὶ R , καὶ τοῦτο διότι λόγω τῆς τριβῆς (Viscosity) ἡ ταχύτης τοῦ ἀέρος μεταβάλλεται μὲ τὸ R . Ἡ κινητικὴ ἐνέργεια τὴν δύοιαν θὰ λάβῃ ἡ σφαῖρα θὰ εἶναι καὶ αὐτὴ συνάρτησις τῶν r καὶ R . "Όταν φθάσῃ εἰς τὸ γειτονικὸν σημεῖον N' ($r + dr$, $R + dR$) ἡ ἐνέργειά της θὰ αὐξηθῇ κατά:

$$dW = \frac{\partial W}{\partial r} \cdot dr + \frac{\partial W}{\partial R} \cdot dR$$

* DANIEL M. LECAS, Force orthocentrifuge.

ὅπου $\frac{\partial W}{\partial r}$ ἡ φυγόκεντρος δύναμις καὶ $\frac{\partial W}{\partial R}$ ἡ δροφυγόκεντρος, ὅπως τὴν ὀνομάσαμεν.

1. 2. Σκοπὸς τῆς παρούσης ἐργασίας εἶναι ὁ ἀκριβὴς προσδιορισμὸς τῆς δροφυγοκέντρου δυνάμεως μίας σφαίρας, ἐὰν ληφθῇ ὑπὸ ὅψιν ὅτι ἡ μεταβολὴ τῆς ταχύτητος δημιουργεῖ καὶ δευτερευόσας περιστροφικὰς κινήσεις ἀπὸ τὰς τριβὰς τοῦ ἀέρος, αἱ ὅποιαι δὲν εἶναι ἵσαι καθ' ὅλην τὴν ἐπιφάνειαν τῆς σφαίρας. Ἐνῶ ἀντιθέτως αἱ δυνάμεις πιέσεως δὲν δημιουργοῦν ζεῦγος, ως διερχόμεναι διὰ τοῦ κέντρου.

1. 3. Θεωροῦμεν ως βασικὴν προϋπόθεσιν, ὅτι ὁ ἀριθμὸς τοῦ Reynold εἶναι μικρότερος τοῦ 0,2 καὶ ἔπομένως δυνάμεθα νὰ χρησιμοποιήσωμεν τὸν νόμον τοῦ Stokes.

1. 4. Ὡς νόμον τοῦ Stokes χρησιμοποιῶ τὸν γενικευμένον τοιοῦτον, ὃστις ισχύει διὰ ρευστὸν ἀσυνεχοῦς δομῆς, ως συνημμένη ἀνακοίνωσις τῆς Ἀκαδημίας Ἀθηνῶν 1981. Χρησιμοποιῶ δὲ ἔνα ἀστερίσκον ὅταν ἀναφέρωμαι εἰς παράγραφον τῆς ἀνακοινώσεως ταύτης.

1. 5. Διὰ πολὺ μικρὰς σφαίρας, μεγέθους τῆς τάξεως τῶν ἀτομικῶν διαστάσεων, προσδιορίζω τὴν δροφυγόκεντρον δύναμιν εἰς ἴδιαίτερον κεφάλαιον.

1. 6. Πρὸς ἀποφυγὴν πολυπλόκων πράξεων, θεωρῶ ὅτι τὰ r καὶ R τηροῦνται σταθερὰ δι' ἐνὸς οἰστρήποτε τρόπου. Ἔστω ὅτι ἡ βαρύτης ἀντισταθμίζει τὴν δύναμιν F_R καὶ ἔνα ἥλεκτρικὸν πεδίον τὴν δύναμιν F_r μίας ιονισμένης σφαίρας. Οὕτω περιορίζομαι εἰς τὴν στατικὴν λύσιν τοῦ προβλήματος.

2. ΠΕΡΙΣΤΡΟΦΗ ΑΕΡΟΣ ΔΙΑ ΤΡΙΒΗΣ

2. 1. Ἔστω δίσκος D_1 στρεφόμενος μὲ ταχύτητα ω περὶ τὸν ἄξονα OR, καὶ εἰς ἀπόστασιν λ ἔτερος δίσκος D_2 σταθερὸς (Σχ. 2).

Θεωροῦμεν ἐντὸς τοῦ, μεταξὺ τῶν δύο δίσκων, χώρου ἐν σύστημα δρογωνίων συντεταγμένων $Nxyz$, τὸ ὅποιον κινεῖται μαζὶ μὲ τὸ σημεῖον N, τὸ τὸ ὅποιον περιγράφει τὴν περιφέρειαν C, ἀκτῖνος r καὶ κειμένην ἐπὶ ἐπιπέδου παραλλήλου τῶν δίσκων εἰς ἀπόστασιν R ἀπὸ τὸν D_2 .

Ἐπιλέγομεν τὸ σύστημα Nxyz τοιοῦτον ὡστε :

— Ὁ ἄξων Nx παράλληλος πρὸς τὴν ταχύτητα ω ἢ ἐφαπτόμενος τοῦ κύκλου C.

— 'Ο αξων Ny παράλληλος πρὸς τὸν αξονα περιστροφῆς OR.

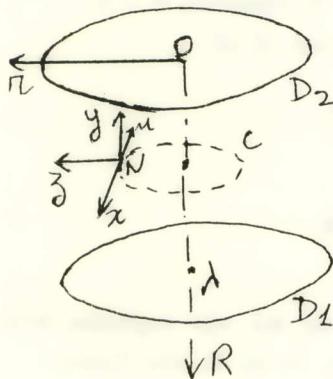
— 'Ο αξων Nz ἐπὶ τῆς ἀκτίνος Or τοῦ κύκλου O, C.

'Εὰν θεωρήσωμεν ἀμελητέας τὰς δυνάμεις ἀδρανείας καὶ βαρύτητος τοῦ ἀέρος, τότε ἡ ἔξισωσις τοῦ Navier, ἡ δοπία δρίζει τὴν μετάδοσιν τῆς ταχύτητος ἀπὸ στρῶμα σὲ στρῶμα τοῦ ἀέρος, γράφεται :

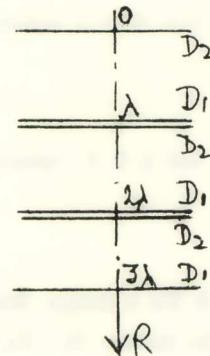
$$\frac{\partial p}{\partial x} = \eta \Delta u \quad (2.1)$$

ὅπου η : συντελεστὴς τριβῆς τοῦ ἀέρος, p : πίεσις τοῦ ἀέρος καὶ

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \quad (2.2)$$



Σχ. 2.



Σχ. 3.

2.2 Δεχόμεθα διὰ τὴν 2.1 τὰς κάτωθι παραδοχάς :

— Τὸ u εἶναι ἀνάλογον τοῦ

$$r + z \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial z} = C^{te} \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 0 \quad (2.3)$$

— Διὰ λόγους συμμετρίας ἡ ταχύτης u καὶ ἡ πίεσις p εἶναι σταθεραὶ κατὰ μῆκος τῆς περιφερείας C, ὅπότε ἔχομεν :

$$\frac{\partial p}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \quad (2.4)$$

Ἐκ τῶν 2. 2, 2. 3 καὶ 2. 4 ἢ 2. 1 γράφεται :

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \quad (2.5)$$

Άλλα Ny παράλληλος τῆς OR, μὲ διαφορετικὴν ἀρχήν, ἂρα ἔχομεν :

$$dy = - dR \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = - \frac{\partial^2 u}{\partial R^2}$$

καὶ κατὰ συνέπειαν ἢ 2. 5 γράφεται καὶ ἐπιλύεται ὡς κατωτέρω :

$$\frac{\partial^2 u}{\partial R^2} = 0 \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial R} = A \Rightarrow u = AR + B \quad (2.6)$$

A καὶ B σταθεραί, προσδιοριζόμεναι ὡς ἀκολούθως :

- Διὰ R = 0 πρέπει νὰ ἔχωμεν u = 0, ἐπομένως B = 0.
- Διὰ R = λ πρέπει νὰ ἔχωμεν u = ω r, ἐξ οὗ :

$$A = \frac{\omega r}{\lambda}$$

καὶ ἢ 2. 6 γράφεται :

$$u = \frac{\omega r R}{\lambda}$$

2. 3 Τὸ λ ἐπέχει θέσιν μήκους κύματος διὰ τὴν ταχύτητα, διότι ἐὰν τὸ ζεῦγος τῶν δίσκων D₁, D₂ ἐπαναλαμβάνεται, ὡς σχ. 3, τότε ἔχομεν :

$$u(r, R) = u(r, R + \lambda) = u(r, R + 2\lambda) = \dots$$

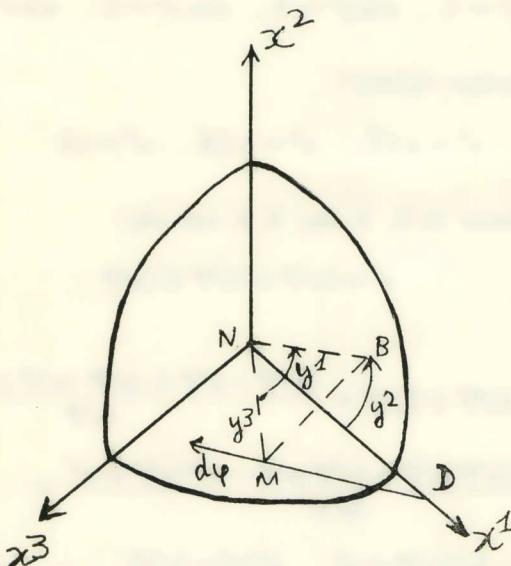
3. ΔΕΥΤΕΡΕΥΟΥΣΑΙ ΤΑΧΥΤΗΤΕΣ

3. 1. "Εστω σφαῖρα κέντρου N καὶ ἀκτίνος α ἐντὸς τοῦ χώρου τοῦ σχήματος 4. Θεωροῦμεν δύο συστήματα συντεταγμένων (Σχ. 4), τὸ δρυμογόνιον Nx¹x²x³ καὶ τὸ πολικὸν Ny¹y²y³, τοιαῦτα ὥστε :

$$\left. \begin{array}{l} -Nx^1 \text{ παράλληλος τῆς ταχύτητος } u \\ -Nx^2 \quad \rightarrow \quad \text{τοῦ ἄξονος OR.} \\ -Nx^3 \text{ ἐπὶ τῆς ἀκτίνος Or. } \\ \\ y^1 = \widehat{MNB}, \quad y^2 = \widehat{DNB}, \quad y^3 = NM \end{array} \right\} \quad (3.1)$$

"Ητοι καὶ τὰ δύο συστήματα κινητὰ μὲ τὴν σφαιραν.

Ἡ στοιχειώδης δύναμις τριβῆς τοῦ ἀέρος δφ, ἐπὶ τῆς σφαιράς, εὑρίσκεται ἐπὶ τῆς ἐφαπτομένης DM, ἀρα δφ καὶ DM σχηματίζουν τὰς αὐτὰς γωνίας μὲ τοὺς ἄξονας. Εὰν θέσωμεν $Q = DM$ καὶ λάβωμεν τὰ Q^1, Q^2, Q^3 ἵσα μὲ τὰς



Σχ. 4.

προβολὰς τοῦ Q ἐπὶ τῶν ἀξόνων x τοῦ αὐτοῦ δείκτου, αἱ ἐν λόγῳ γωνίαι δίδονται ἀπὸ τὰς σχέσεις :

$$\cos \alpha_1 = \frac{Q^1}{Q}, \quad \cos \alpha_2 = \frac{Q^2}{Q}, \quad \cos \alpha_3 = \frac{Q^3}{Q} \quad (3.2)$$

Εἰς τὸ ὁρθογώνιον τρίγωνον MND ἔχομεν :

$$MN = a, \quad DN = \frac{a^2}{x^1}, \quad Q^1 = x^1 - DN = \frac{(x^1)^2 - a^2}{x^1} \quad (3.3)$$

(Ἡ παρένθεσις εἰς τὸ x^1 σκοπὸν ἔχει νὰ ἀποφευχθῇ σύγχυσις μεταξὺ ἐκθετῶν καὶ δεικτῶν).

Ἐξ ἄλλου :

$$Q^2 = x^2, \quad Q^3 = x^3 \quad (3.3\alpha)$$

Αἱ σχέσεις αἱ συνδέουσαι τὰ δύο συστήματα συντεταγμένων εἰναι (Σχ. 4) :

$$x^1 = a \cos y^1 \cos y^2, \quad x^2 = a \cos y^1 \cdot \sin y^2, \quad x^3 = a \sin y^1$$

Θέτομεν χάριν συντομογραφίας :

$$\cos y^1 = C, \quad \sin y^1 = S, \quad \cos y^2 = \bar{C}, \quad \sin y^2 = \bar{S}$$

καὶ ἔχομεν τὰς ἀνωτέρω σχέσεις :

$$x^1 = a C \bar{C}, \quad x^2 = a C \bar{S}, \quad x^3 = a S \quad (3. 4)$$

*Εκ τῶν σχέσεων 3. 3, 3. 3α, 3. 4 καὶ τῆς :

$$a^2 = (x^1)^2 + (x^2)^2 + (x^3)^2$$

λαμβάνομεν :

$$\begin{aligned} (Q)^2 &= (Q^1)^2 + (Q^2)^2 + (Q^3)^2 = \frac{[(x^1)^2 - a^2]^2 + (x^2)^2 \cdot (x^1)^2 + (x^3)^2 \cdot (x^1)^2}{(x^1)^2} = \\ &= \frac{(x^1)^4 + (x^2)^2 (x^1)^2 + (x^3)^2 (x^1)^2 - 2a^2 (x^1)^2 + a^4}{(x^1)^2} = \\ &= \frac{(x^1)^2 a^2 - 2a^2 (x^1)^2 + a^4}{(x^1)^2} = \frac{a^2 [a^2 - (x^1)^2]}{(x^1)^2} \Rightarrow Q = \frac{a \sqrt{a^2 - (x^1)^2}}{x^1} \quad (3. 5) \end{aligned}$$

*Εκ τῶν σχέσεων 3. 3, 3. 3α, καὶ 3. 5, αἱ 3. 2 γράφονται :

$$\cos \alpha_1 = -\sqrt{1 - c^2 \bar{c}^2}, \quad \cos \alpha_2 = \frac{C^2 \bar{S} \bar{C}}{\sqrt{1 - c^2 \bar{c}^2}}, \quad \cos \alpha_3 = \frac{C S \bar{C}}{\sqrt{1 - c^2 \bar{c}^2}} \quad (3. 6)$$

3. 2. Αἱ συνιστῶσαι τῆς dφ ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Nx¹, Nx², καὶ Nx³, εἰναι :

$$d\varphi_1 = d\varphi \cdot \cos \alpha_1, \quad d\varphi_2 = d\varphi \cdot \cos \alpha_2, \quad d\varphi_3 = d\varphi \cdot \cos \alpha_3 \quad (3. 7)$$

καὶ αἱ στοιχεώδεις ροπαὶ εἰναι :

$$\left. \begin{aligned} dm_1^2 &= d\varphi_1 \cdot x^2 \quad \text{καὶ} \quad dm_2^1 = -d\varphi_2 \cdot x^1, \quad \text{ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Nx}^3 \\ dm_3^1 &= d\varphi_3 \cdot x^1 \quad \text{καὶ} \quad dm_1^3 = -d\varphi_1 \cdot x^3, \quad \text{ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Nx}^2 \\ dm_2^3 &= d\varphi_2 \cdot x^3 \quad \text{καὶ} \quad dm_3^2 = -d\varphi_3 \cdot x^2, \quad \text{ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Nx}^1 \end{aligned} \right\} \quad (3. 8)$$

Έκ τῶν σχέσεων 2*.2. 2*.3. καὶ 3*17, συνημμένης ἀνακοινώσεως, καὶ μὲ τὰ σύμβολα τῆς παρούσης ἐργασίας, λαμβάνομεν τὴν διαφορικὴν μορφὴν τοῦ νόμου τοῦ Stokes :

$$d\varphi = -2,25 a \eta \tilde{e}^z u_s \sqrt{1 - c^2 \bar{c}^2} \cdot C dy^1 \cdot dy^2 \quad (3.9)$$

ὅπου u_s ἡ σχετικὴ ταχύτης εἰς τὸ σημεῖον M , ἵτοι :

$$u_a = \frac{\omega r R}{\lambda} \quad : \text{ταχύτης ἀέρος καὶ κέντρου σφαίρας } N(r, R)$$

$$u_M = \frac{\omega}{\lambda} (r + x^3)(R - x^2) : \quad \gg \quad \gg \quad \text{εἰς τὸ σημεῖον } M \text{ τῆς ἐπιφανείας.}$$

$$u_s = u_M - u_a \quad : \text{σχετικὴ ταχύτης εἰς } M \quad (3.10)$$

Έκ τῶν 3.4 καὶ 3.10 λαμβάνομεν :

$$u_s = \frac{\omega}{\lambda} (Rx^3 - rx^2 - x^2 x^3) = \frac{\omega a}{\lambda} (RS - rC\bar{S} - aCS\bar{S}) \quad (3.11)$$

Θέτομεν :

$$A = -2,25 a^2 \eta \tilde{e}^z \frac{\omega}{\lambda}, \quad dm_1 = dm_2^3 + dm_3^2,$$

$$dm_2 = dm_3^1 + dm_1^3, \quad dm_3 = dm_2^1 + dm_1^2$$

καὶ ἐκ τῶν σχέσεων 3.6, 3.9, καὶ 3.11 αἱ 3.7 καὶ 3.8 γράφονται :

$$\left. \begin{aligned} d\varphi_1 &= A (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) (1 - C^2 \bar{C}^2) C dy^1 \cdot dy^2 \\ d\varphi_2 &= -A (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) C^3 \bar{C} \bar{S} \cdot dy^1 \cdot dy^2 \\ d\varphi_3 &= -A (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) C^2 \bar{C} S \cdot dy^1 \cdot dy^2 \\ dm_1 &= -A \cdot a (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) [C^2 \bar{S} \bar{C} S - CS\bar{C} \bar{S}] dy^1 \cdot dy^2 = 0 \\ dm_2 &= -A \cdot a (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) CS dy^1 \cdot dy^2 \\ dm_3 &= -A \cdot a (RS - rC\bar{S} + aCS\bar{S}) C^2 \bar{S} dy^1 \cdot dy^2 \end{aligned} \right\} \quad (3.12)$$

Ἐὰν τοῦτο καὶ τὸ δύο ἀκέραιοι θετικοὶ ἀριθμοί, ἐκ τῶν δύο ποίων ὁ ἕνας τοὐλάχιστον περιττός, ἔχομεν :

$$\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} C^m \cdot S^n \cdot dy^1 = 0 \quad \text{καὶ} \quad \int_0^{2\pi} (\bar{C})^m (\bar{S})^n \cdot dy^2 = 0 \quad (3.13)$$

Ολοκληρώνομεν τὰς 3. 12 ἐντὸς τῶν δρίών $-\frac{\pi}{2}$ καὶ $\frac{\pi}{2}$ διὰ y^1 καὶ 0 ἕως 2π διὰ y^2 , λαμβάνοντες ὑπὸ δύψιν τὰς 3. 13 :

$$\left. \begin{array}{l} \varphi_1 = A [R(0) - r(0) + a(0)] = 0 \\ \varphi_2 = -A [R(0) - r(0) + a(0)] = 0 \\ \varphi_3 = -A [R(0) - r(0) + a(0)] = 0 \\ m_1 = 0 \\ m_2 = -A \cdot a \left[R \cdot \frac{2}{3} 2\pi - r(0) + a(0) \right] = -3 \pi a^3 \eta e^{-\frac{\omega r}{\lambda}} \\ m_3 = -A \cdot a \left[R(0) - r \frac{4}{3} \cdot \pi + a(0) \right] = -3 \pi a^3 \eta e^{-\frac{\omega r}{\lambda}} \end{array} \right\} (3.14)$$

3. 3. Θεωροῦμεν ἀμελητέαν τὴν μεταβατικὴν περίοδον διὰ τὴν ἀποκατάστασιν τῶν ταχυτήτων Ω_2 καὶ Ω_3 , ἐκ τῶν ροπῶν m_2 καὶ m_3 . Ἐπομένως, διὰ τὴν εὔρεσιν τῶν ὡς ἄνω ταχυτήτων, ἔχομεν νὰ προσδιορίσωμεν μόνον τὴν ροπὴν ἀντιστάσεως m_R ἐκ τῆς περιστροφῆς σφαίρας.

Ἡ στοιχειώδης ἀντίστασις $d\varphi_R$, σχ. 5, εἶναι, εἰς τὴν περίπτωσιν ταύτην, ἐφαπτομένη εἰς τὸν κύκλον C παράλληλον τοῦ ἐπιπέδου $Nx^1 x^2$, ἐπομένως ἥσχεσις 2*. 12 γράφεται :

$$U = V e^{-\frac{2,25}{a}(w-a)} \quad (3.15)$$

Ἐκ τῆς σχέσεως 2.* 3, ἐκ τῆς παραγώγου

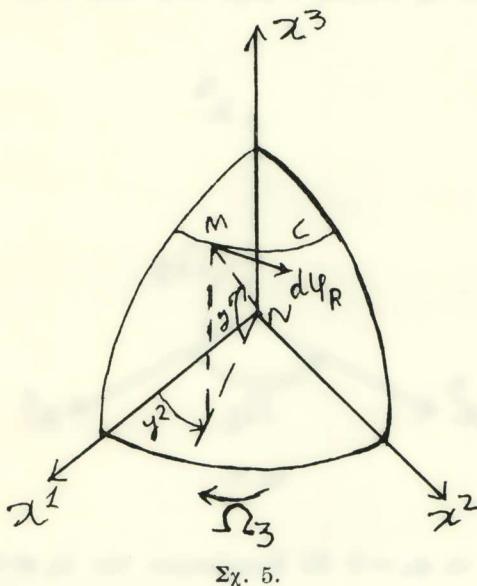
$$\left(\frac{\partial U}{\partial w} \right)_{w=0} = -\frac{2,25}{a} V \quad (3.15a)$$

καὶ ἐκ τῶν σχέσεων :

$$V = \Omega_3 a \cos y^1, \quad dS = (a \cos y^1 \cdot dy^2) (a dy^1)$$

λαμβάνομεν :

$$\begin{aligned} d\varphi_R &= -\eta \left(\frac{-2,25}{a} \Omega_3 a \cos y^1 \right) (a^2 \cos y^1 \cdot dy^1 \cdot dy^2) = \\ &= 2,25 \eta a^2 \Omega_3 \cos^2 y^1 \cdot dy^1 \cdot dy^2 \end{aligned}$$



Σχ. 5.

και ή στοιχειώδης ροπή άντιστάσεως :

$$dm_R = -d\varphi (a \cdot \cos y^1) = -2,25 \eta a^3 \Omega_3 \cos^3 y^1 \cdot dy^1 \cdot dy^2 \quad (3.16)$$

$$\text{Άλλα : } \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^3 y^1 dy^1 = \frac{4}{3} \quad \text{και} \quad \int_0^{2\pi} dy^2 = 2\pi \quad (3.16)$$

έπομένως ή δλοκλήρωσις της 3.16 μᾶς δίδει :

$$m_R = -6\pi \eta a (a \Omega_3) a$$

και διὰ ρευστὸν ἀσυνεχοῦς δομῆς :

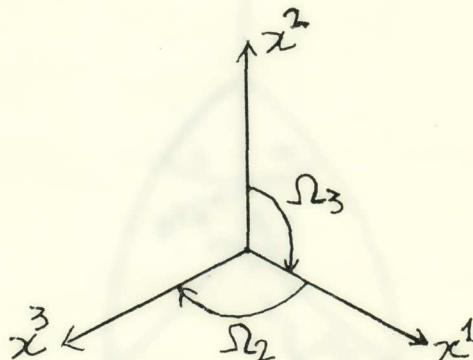
$$m_R = -6\pi \eta a^3 \Omega_3 e^{-\xi} \quad (3.17)$$

Η σχέσις αὗτη ἰσχύει και διὰ τὴν ροπὴν άντιστάσεως ἐκ τῆς Ω_2

Έξισώνοντες τὰς σχέσεις 3. 14 καὶ 3. 17, εύρισκομεν :

$$\Omega_2 = \frac{\omega R}{2\lambda}, \quad \Omega_3 = \frac{\omega r}{2\lambda} \quad (3.18)$$

Ἐφ' ὅσον Ω_2 καὶ Ω_3 θετικαί, ή φορά τους εἶναι ή τοῦ σχήματος 6.



Σχ. 6.

Παρ' ὅλον ὅτι τὸ $m_1 = 0$ θὰ θεωρήσωμεν τὴν $\Omega_1 \neq 0$, διὰ νὰ λάβωμεν ὑπὸ δψιν μας τὴν γυροσκοπικὴν ροπὴν στρέψως, ἐὰν διαπιστώσωμεν ὅτι ὑπάρχει.

4. ΒΑΘΜΙΣ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ

4. 1. Θὰ προσδιορίσωμεν κατ' ἀρχὴν τὴν ἔκφρασιν τῆς κινητικῆς ἐνεργείας ἐνὸς σφαιριδίου στρεφομένου περὶ ἓνα ἄξονα OY² μὲ ταχύτητα $\bar{\omega} = \frac{\omega R}{\lambda}$ καὶ περὶ τοὺς ἄξονας Ox¹, Ox², Ox³, σχ. 7 μὲ τὰς ταχύτητας Ω_1 , Ω_2 , Ω_3 .

Θέτομεν χάριν συντομογραφίας :

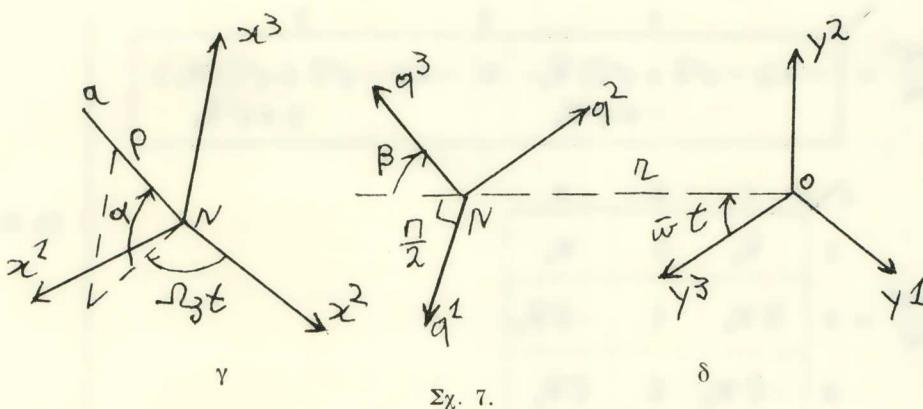
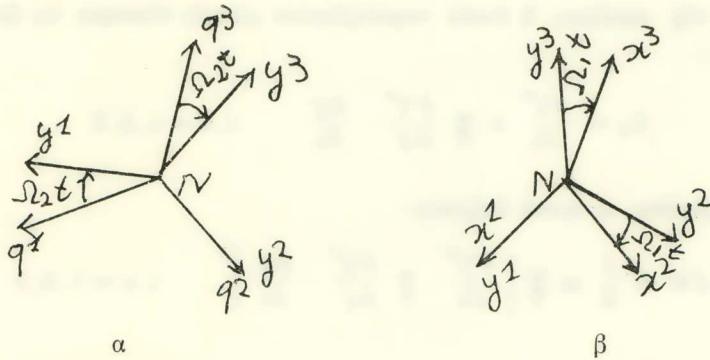
$$\begin{aligned} \Psi_1 &= \sin \Omega_1 t, & \Psi_2 &= \sin \Omega_2 t, & \Psi_3 &= \sin \Omega_3 t \\ \bar{\Psi}_1 &= \cos \Omega_1 t, & \bar{\Psi}_2 &= \cos \Omega_2 t, & \bar{\Psi}_3 &= \cos \Omega_3 t \\ S &= \sin \alpha, & \bar{S} &= \sin \beta, & \Psi_4 &= \sin \bar{\omega} t \\ C &= \cos \alpha, & \bar{C} &= \cos \beta, & \bar{\Psi}_4 &= \cos \bar{\omega} t \end{aligned}$$

Έν συνεχεία πραγματοποιούμεν τὰς διαδοχικὰς ἀλλαγὰς ἀξόνων σχημάτων 7 καὶ εὑρίσκομεν :

$$\Sigma\chi. 7\alpha : q^1 = y^1 \bar{\Psi}_2 - y^3 \Psi_2, \quad q^2 = y^2, \quad q^3 = y^1 \Psi_2 + y^3 \bar{\Psi}_2 \quad (4.1)$$

$$\Sigma\chi. 7\beta : y^1 = x^1, \quad y^2 = x^2 \bar{\Psi}_1 + x^3 \Psi_1, \quad y^3 = x^3 \bar{\Psi}_1 - x^2 \Psi_1 \quad (4.2)$$

$$\Sigma\chi. 7\gamma : x^1 = \varrho C \Psi_3, \quad x^2 = \varrho S \bar{\Psi}_3, \quad x^3 = \varrho S \quad (4.3)$$



$\Sigma\chi. 7.$

Έκ τοῦ $\Sigma\chi. 7\delta$:

$$\left. \begin{aligned} Y^1 &= -(r - q^2 S + q^3 \bar{C}) \Psi_4 + q^1 \bar{\Psi}_4, & Y^2 &= q^2 \bar{C} + q^3 \bar{S} \\ Y^3 &= (r - q^2 \bar{S} + q^3 \bar{C}) \bar{\Psi}_4 + q^1 \Psi_4 \end{aligned} \right\} \quad (4.4)$$

Έκ τῶν σχέσεων 4.1, 4.2, καὶ 4.3 λαμβάνομεν :

$$\left. \begin{aligned} q^1 &= \varrho C \Psi_3 \bar{\Psi}_2 - \varrho S \bar{\Psi}_1 \Psi_2 + \varrho C \bar{\Psi}_3 \Psi_1 \Psi_2 \\ q^2 &= \varrho C \bar{\Psi}_1 \bar{\Psi}_3 + \varrho S \Psi_1 \\ q^3 &= \varrho C \Psi_3 \Psi_2 + \varrho S \bar{\Psi}_1 \bar{\Psi}_2 - \varrho C \bar{\Psi}_3 \Psi_1 \bar{\Psi}_2 \end{aligned} \right\} \quad (4.5)$$

4. 2. Έάν δ ή είδική μᾶζα της σφαίρας, ή μᾶζα στοιχειώδους στεφάνης είς τὸ ἐσωτερικὸν τῆς σφαίρας, θὰ εἶναι :

$$dm = \delta (2\pi \varrho \cos \alpha) (\varrho d\alpha) \cdot d\varrho = 2\pi \varrho^2 \delta C d\alpha \cdot d\varrho \quad (4. 6)$$

Έάν υποθέσωμεν τὸ α ἴκανῶς μικρὸν ὥστε νὰ δυνάμεθα νὰ δεχθῶμεν τὸ υ σταθερὸν καθ' ὅλην τὴν ἐπιφάνειαν τῆς σφαίρας, αἱ συνιστῶσαι τῆς διλικῆς ταχύτητος τῆς σφαίρας, ή ὁποία περιστρέφεται μὲ τὰς τέσσαρες ὡς ἄνω ταχύτητες εἶναι :

$$U_{\kappa} = \frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial q^i}{\partial t}, \quad i, \kappa = 1, 2, 3$$

καὶ ή στοιχειώδης κινητικὴ ἐνέργεια :

$$dW = \frac{1}{2} m \sum_{\kappa} \left[\frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial t} \cdot \sum_i \frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial q^i}{\partial t} \right]^2, \quad i, \kappa = 1, 2, 3 \quad (4. 7)$$

Η παραγώγησις τῶν 4. 4 καὶ 4. 5 μᾶς δίδει :

		1	2	3
$\frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial t}$	κ	$-\bar{\omega}(r - q^2 \bar{S} + q^3 \bar{C}) \bar{\Psi}_4 - \bar{\omega} q^1 \Psi_4$	0	$-\bar{\omega}(r - q^2 \bar{S} + q^3 \bar{C}) \Psi_4 + \bar{\omega} q^1 \bar{\Psi}_4$

i	κ	1	2	3
1		$\bar{\Psi}_4$	0	Ψ_4
$\frac{\partial Y^{\kappa}}{\partial q^i}$	2	$\bar{S} \Psi_4$	\bar{C}	$-\bar{S} \bar{\Psi}_4$
	3	$-\bar{C} \Psi_4$	\bar{S}	$\bar{C} \bar{\Psi}_4$

(4. 8)

$$\frac{\partial q^1}{\partial t} = \varrho [\Omega_3 C \bar{\Psi}_3 \bar{\Psi}_2 - \Omega_2 C \Psi_3 \Psi_2 + \Omega_1 S \Psi_1 \Psi_2 - \Omega_2 S \bar{\Psi}_1 \bar{\Psi}_2 - \Omega_3 C \Psi_1 \Psi_2 \Psi_3 + \Omega_1 C \bar{\Psi}_3 \bar{\Psi}_1 \Psi_2 + \Omega_2 C \bar{\Psi}_3 \Psi_1 \bar{\Psi}_2]$$

$$\frac{\partial q^2}{\partial t} = -\varrho [\Omega_1 C \Psi_1 \bar{\Psi}_3 - \Omega_3 C \bar{\Psi}_1 \Psi_3 + \Omega_1 S \bar{\Psi}_1]$$

$$\frac{\partial q^3}{\partial t} = \varrho [\Omega_3 C \bar{\Psi}_3 \Psi_2 + \Omega_2 C \Psi_3 \bar{\Psi}_2 - \Omega_1 S \Psi_1 \bar{\Psi}_2 - \Omega_2 S \bar{\Psi}_1 \Psi_2 + \Omega_3 C \Psi_3 \Psi_1 \bar{\Psi}_2 - \Omega_1 C \bar{\Psi}_3 \bar{\Psi}_1 \bar{\Psi}_2 + \Omega_2 C \bar{\Psi}_3 \Psi_1 \Psi_2]$$

(4. 8)

Όπως διαπιστώνομεν, ἐκ τῶν παραγώγων 4.8, τὸ ἀνάπτυγμα τοῦ ἀθροίσματος 4.7, πρὸ πάσης ἀπλοποιήσεως, ἔχει 855 ὅρους. Διὰ νὰ ἀποφύγωμεν τὰς ἔπιμόνους πράξεις αἵ δροῖαι ὁδηγοῦν σὲ ἀναπόφευκτα σφάλματα, γράφομεν τὴν 4.7 ὑπὸ τανυστικὴν μορφὴν :

$$dW = \frac{1}{2} dm \left[\delta_{ij} \frac{\partial Y^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial Y^j}{\partial t} + g_{ij} \frac{\partial q^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial q^j}{\partial t} + 2 \sum \delta_{ij} \frac{\partial Y^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial Y^j}{\partial q^\kappa} \cdot \frac{\partial q^\kappa}{\partial t} \right] \quad (4.9)$$

σεβόμενοι τὴν συμβατικὴν γραφὴν τοῦ Einstein διὰ τὰ ἀθροίσματα, καὶ ὅπου :

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0, & i \neq j \\ 1, & i = j \end{cases} : \text{σύμβολον τοῦ Kronecker}$$

$$g_{ij} = \delta_{\alpha\beta} \frac{\partial Y^\alpha}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial Y^\beta}{\partial q^j} : \text{θεμελιώδης τανυστής.}$$

Εὐκόλως προσδιορίζομεν τὰς συνιστώσας τοῦ τανυστῆς g_{ij} :

$$g_{ij} = \frac{\partial Y^1}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial Y^1}{\partial q^j} + \frac{\partial Y^2}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial Y^2}{\partial q^j} + \frac{\partial Y^3}{\partial q^i} \cdot \frac{\partial Y^3}{\partial q^j} \Rightarrow$$

$$g_{ij} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline i \diagdown j & 1 & 2 & 3 \\ \hline 1 & \bar{\Psi}_4^2 + \Psi_4^2 & \bar{\Psi}_4 \Psi_4 \bar{S} - \Psi_4 \bar{S} \bar{\Psi}_4 & -\bar{\Psi}_4 \Psi_4 \bar{C} + \Psi_4 \bar{C} \bar{\Psi}_4 \\ \hline 2 & \bar{\Psi}_4 \Psi_4 \bar{S} - \Psi_4 \bar{S} \bar{\Psi}_4 & \bar{S}^2 \Psi_4^2 + \bar{C}^2 + \bar{S}^2 \bar{\Psi}_4^2 & -\bar{S} \bar{C} \bar{\Psi}_4^2 + \bar{C} \bar{S} - \bar{S} \bar{C} \Psi_4^2 \\ \hline 3 & -\bar{\Psi}_4 \Psi_4 \bar{C} + \Psi_4 \bar{C} \bar{\Psi}_4 & \bar{S} \bar{C} \bar{\Psi}_4^2 + \bar{C} \bar{S} - \bar{S} \bar{C} \Psi_4^2 & \Psi_4^2 \bar{C}^2 + \bar{S}^2 + \bar{C}^2 \bar{\Psi}_4^2 \\ \hline \end{array} =$$

$$= \begin{array}{|c|c|c|} \hline i \diagdown j & 1 & 2 & 3 \\ \hline 1 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 2 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 3 & 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} = \delta_{ij} \quad (4.10)$$

Ἐπίσης χρησιμοποιοῦμεν καὶ τὸ σύμβολον τοῦ Brillouin :

$$v_\kappa = \delta_{ij} \frac{\partial Y^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial Y^j}{\partial q^\kappa} \quad (4.11)$$

Κατόπιν τῆς 4. 10 γράφομεν :

$$g_{ij} \frac{\partial q^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial q^j}{\partial t} = \delta_{ij} \frac{\partial q^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial q^j}{\partial t} = \left(\frac{\partial q^u}{\partial t} \right)^2 \quad (4.12)$$

Καὶ κατόπιν τῆς 4. 11 γράφομεν :

$$2 \sum_u \delta_{ij} \frac{\partial Y^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial Y^j}{\partial q^u} \cdot \frac{\partial q^u}{\partial t} = 2 v_u \frac{\partial q^u}{\partial t} \quad (4.13)$$

Λαμβάνοντας ὅπερ ὅψιν τὰς 4. 12 καὶ 4. 13 ἢ 4. 9 γράφεται :

$$dW = \frac{1}{2} dm \sum_u \left[\left(\frac{\partial Y^u}{\partial t} \right)^2 + \left(\frac{\partial q^u}{\partial t} \right)^2 + 2 v_u \frac{\partial q^u}{\partial t} \right] \quad (4.14)$$

Ἡ ἐνέργεια 4. 14 εἶναι συνάρτησις τοῦ χρόνου διότι περιλαμβάνει γινόμενα τῶν ἡμιτονοειδῶν συναρτήσεων Ψ_i , $i = 2, 3, 4$ (Τὰς Ψ_1 , $\bar{\Psi}_1$ δὲν τὰς θεωροῦμεν ὡς συναρτήσεις χρόνου, διότι δὲν γνωρίζομεν ἀκόμη ἢν ύπάρχῃ γυροσκοπικὴ ροπή). Ἐκαστὸν τῶν γινομένων τούτων χαρακτηρίζεται ἀπό μίαν συχνότητα $\frac{\Omega p}{2\pi}$. Ἐὰν τὰς συναρτήσεις ταύτας τὰς χωρίσωμεν εἰς ὄρθογωνικάς (Orthogonales) καὶ κανονικάς (Normées), δυνάμεθα νὰ γράψωμεν τὰς μέσας τιμὰς εἰς τὴν περίοδον :

$$1) \quad \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \Psi_i^m \dots \Psi_j^n \cdot \bar{\Psi}_i^1 \dots \bar{\Psi}_j^u \cdot d(\Omega p t) = 0$$

ὅταν ἔνας τοῦλάχιστον ἐκθέτης περιττός. Ὁρθογωνικὴ συνάρτησις.

$$2) \quad \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} q^i \frac{\partial q^i}{\partial t} d(\Omega p t) = 0 \quad Ὁρθογωνικὴ συνάρτησις$$

$$3) \quad \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \Psi_i^2 \dots \Psi_j^2 \cdot \bar{\Psi}_i^2 \dots \bar{\Psi}_j^u \cdot d(\Omega p t) = \frac{1}{2^n}$$

ὅπου n τὸ πλῆθος τῶν παραγόντων. Κανονικὴ συνάρτησις.

Γράφομεν τὴν μέσην τιμῆν, εἰς τὸν χρόνον, τῆς ἐνέργεις 4. 14

$$d\bar{W} = \frac{1}{2} dm \sum_u \left[\left(\frac{\partial Y^u}{\partial t} \right)^2 + \left(\frac{\partial q^u}{\partial t} \right)^2 + 2 v_u \frac{\partial q^u}{\partial t} \right] \quad (4.15)$$

*Ἐν συνεχείᾳ εὑρίσκομεν τὰς συνιστώσας τοῦ v_z :

$$v_z = \begin{bmatrix} z \\ -\bar{\omega}(r - q^2 \bar{S} + q^3 \bar{C}) \\ -\bar{\omega}q^1 \bar{S} \\ \bar{\omega} \cdot q^1 \bar{C} \end{bmatrix}$$

*Ἀκολούθως προσδιορίζομεν τοὺς ὄρους τῆς 4. 15:

$$\sum_{z=1}^{1,2,3} \left(\frac{\partial Y^z}{\partial t} \right)^2 = \bar{\omega}^2 \left[r^2 + (q^2)^2 \cdot \bar{S}^2 + (q^3)^2 \bar{C}^2 + (q^1)^2 + 2r\varrho S \bar{S} \Psi_1 \right] =$$

$$= \bar{\omega}^2 \left[r^2 + \frac{1}{2} \varrho^2 C^2 \bar{S}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \varrho^2 S^2 \bar{S}^2 \Psi_1^2 + \frac{1}{4} \varrho^2 C^2 \bar{C}^2 + \right. \\ \left. + \frac{1}{2} \varrho^2 S^2 \bar{C}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{4} \varrho^2 C^2 \bar{C}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{4} \varrho^2 C^2 + \frac{1}{2} \varrho^2 S^2 \bar{\Psi}_1^2 + \right. \\ \left. + \frac{1}{4} \varrho^2 C^2 \bar{\Psi}_1^2 + 2r\varrho S \bar{S} \Psi_1 \right]$$

$$\sum_{z=1}^{1,2,3} \left(\frac{\partial q^z}{\partial t} \right)^2 = \varrho^2 \left[\Omega_1^2 \left(S^2 \Psi_1^2 + \frac{1}{2} C^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{2} C^2 \Psi_1^2 + S^2 \bar{\Psi}_1^2 \right) + \right. \\ \left. + \Omega_2^2 \left(\frac{1}{2} C^2 + S^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{2} C^2 \Psi_1^2 \right) + \Omega_3^2 \left(\frac{1}{2} C^2 + \frac{1}{2} C^2 \Psi_1^2 + \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{1}{2} C^2 \bar{\Psi}_1^2 \right) \right] = \varrho^2 \left[\frac{1}{2} \Omega_1^2 (1 + S^2) + \Omega_2^2 \left(\frac{1}{2} C^2 + S^2 \bar{\Psi}_1^2 + \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{1}{2} C^2 \Psi_1^2 \right) + \Omega_3^2 C^2 \right]$$

$$2 \sum_{z=1}^{1,2,3} v_z \frac{\partial q^z}{\partial t} = -2 \bar{\omega} \left[r \frac{\partial q^1}{\partial t} - \bar{S} q^2 \frac{\partial q^1}{\partial t} + q^3 \bar{C} \frac{\partial q^1}{\partial t} + \bar{S} q^1 \frac{\partial q^2}{\partial t} - \right. \\ \left. - \bar{C} q^1 \frac{\partial q^3}{\partial t} \right] = -2 \bar{\omega} \left[-\varrho^2 C^2 C \frac{1}{4} \Omega_2 - \varrho^2 S^2 \Omega_2 \frac{1}{4} C - \right. \\ \left. - \varrho^2 C^2 \bar{C} \Omega_2 \frac{1}{4} \Psi_1^2 - \varrho^2 \bar{C} C^2 \Omega_2 \frac{1}{4} - \varrho^2 \bar{C} S^2 \frac{1}{2} \bar{\Psi}_1^2 \Omega_2 - \right. \\ \left. - \varrho^2 \bar{C} C^2 \Omega_2 \frac{1}{4} \Psi_1^2 \right] = 2 \varrho^2 \bar{C} \Omega_2 \bar{\omega} \left[\frac{1}{4} C^2 + \frac{1}{4} S^2 + \frac{1}{4} C^2 \Psi_1^2 + \right. \\ \left. + \frac{1}{4} C^2 + \frac{1}{2} S^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{4} C^2 \Psi_1^2 \right] = \\ = \varrho^2 C \Omega_2 \bar{\omega} \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{2} C^2 + C^2 \Psi_1^2 + S^2 \bar{\Psi}_1^2 \right]$$

{ (4. 16)}

*Αντικαθιστῶντες τὰς παραστάσεις 4. 6 καὶ 4. 16 εἰς τὴν 4. 15 ἔχομεν :

$$\begin{aligned} d\bar{W} = \pi \delta \varrho^2 C da \cdot d\varrho & \left\{ \bar{\omega}^2 \left[r^2 + \varrho^2 C^2 \left(\frac{1}{2} \bar{S}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{4} \bar{C}^2 + \frac{1}{4} \bar{C}^2 \Psi_1^2 + \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \Psi_1^2 \right) + \varrho^2 S^2 \left(\bar{S}^2 \Psi_1^2 + \frac{1}{2} \bar{C}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{2} \Psi_1^2 \right) + \right. \right. \\ & \left. \left. + \varrho S \cdot 2r \bar{S} \Psi_1 \right] + \left[\varrho^2 \frac{1}{2} \Omega_1^2 + \varrho^2 S^2 \left(\frac{1}{2} \Omega_1^2 + \Omega_2^2 \bar{\Psi}_1^2 \right) + \right. \right. \\ & \left. \left. + \varrho^2 C^2 \left(\frac{1}{2} \Omega_2^2 + \frac{1}{2} \Omega_2^2 \Psi_1^2 + \Omega_3^2 \right) \right] + \bar{C} \Omega_2 \bar{\omega} \left[\varrho^2 \frac{1}{2} + \right. \right. \\ & \left. \left. + \varrho^2 C^2 \left(\frac{1}{2} + \Psi_1^2 \right) + \varrho^2 S^2 \bar{\Psi}_1^2 \right] \right\} \end{aligned} \quad (4.17)$$

*Ἐν συνεχείᾳ διλοκληρώνομεν τὴν 4. 17 ἀπὸ 0 ἔως α διὰ τὸ ρ καὶ ἀπὸ $-\frac{\pi}{2}$ ἔως $\frac{\pi}{2}$ διὰ τὸ α καὶ λαμβάνομεν :

$$\begin{aligned} \bar{W} = \pi \delta & \left\{ \bar{\omega}^2 \left[r^2 \frac{a^3}{3} \cdot 2 + \frac{a^5}{5} \cdot \frac{4}{3} \left(\frac{1}{2} \bar{S}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{4} \bar{C}^2 + \frac{1}{4} \bar{C}^2 \Psi_1^2 + \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \Psi_1^2 \right) + \frac{a^5}{5} \cdot \frac{2}{3} \left(\bar{S}^2 \Psi_1^2 + \frac{1}{2} \bar{C}^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{1}{2} \bar{\Psi}_1^2 \right) \right] + \right. \\ & \left. + \frac{a^5}{5} \left[\Omega_1^2 + \frac{1}{3} \Omega_1^2 + \frac{2}{3} \Omega_2^2 \bar{\Psi}_1^2 + \frac{2}{3} \Omega_2^2 + \frac{2}{3} \Omega_2^2 \Psi_1^2 + \frac{4}{3} \Omega_3^2 + \right. \right. \\ & \left. \left. + \bar{\omega} \Omega_2 \bar{C} + \frac{2}{3} \bar{\omega} \Omega_2 \bar{C} + \frac{4}{3} \bar{\omega} \Omega_2 \bar{C} \Psi_1^2 + \frac{2}{3} \bar{\omega} \Omega_2 \bar{C} \bar{\Psi}_1^2 \right] \right\} \end{aligned} \quad (4.18)$$

Διὰ νὰ εῦρωμεν τὴν τιμὴν τοῦ Ω πρέπει νὰ προσδιορίσωμεν τὴν γυροσκοπικὴν φορήν στρέψεως, ὡς πρὸς τὸν ἄξονα Nq¹, ἥ δποία δίδεται ὑπὸ τῆς παραγώγου τῆς ἐνεργείας ὡς πρὸς τὴν γωνίαν στρέψεως :

$$\begin{aligned} m_g = \frac{\partial \bar{W}}{\partial \beta} = \pi \delta & \left\{ \bar{\omega} \left[\frac{4a^5}{15} \left(\bar{S} \bar{C} \bar{\Psi}_1^2 - \frac{1}{2} \bar{C} \bar{S} - \frac{1}{2} \bar{C} \bar{S} \Psi_1^2 + \bar{S} \bar{C} \Psi_1^2 - \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. - \frac{1}{2} \bar{C} \bar{S} \bar{\Psi}_1^2 \right) \right] - \bar{S} \bar{\omega} \Omega_2 \frac{a^5}{5} \left(1 + \frac{2}{3} + \frac{4}{3} \Psi_1^2 + \frac{2}{3} \bar{\Psi}_1^2 \right) \right\} \end{aligned} \quad (4.19)$$

Εἰς τὴν περίπτωσίν μας ἔχομεν β = 0, ἀρα $\bar{S} = \sin \beta = 0$, δπότε ἥ 4. 19 μᾶς δίδει : $m_g = 0$. Συμπεραίνομεν λοιπὸν ὅτι μόνον αἱ ταχύτητες ω καὶ Ω_2

πρέπει νὰ ᔹχουν παραλλήλους ἄξονας καὶ ὅτι ἡ ταχύτης Ω_3 δὲν δημιουργεῖ γυροσκοπικὸν ζεῦγος. Ἐπομένως ᔹχομεν :

$$m_1 = 0, \quad m_g = 0 \Rightarrow \Omega_1 = 0 \Rightarrow \bar{S} = 0, \quad \bar{C} = 1, \quad \Psi_1 = 0, \quad \bar{\Psi} = 1$$

καὶ 4.18 γράφεται :

$$\begin{aligned} \bar{W} = \pi \delta & \left\{ \bar{\omega}^2 \left[\frac{r^2 a^3}{3} + \frac{4a^5}{15} \left(\frac{2}{4} \right) + \frac{2a^5}{15} (1) \right] + \right. \\ & \left. + \frac{a^5}{5} \left[\frac{4}{3} \Omega_2^2 + \frac{4}{3} \Omega_3^2 + \frac{7}{3} \bar{\omega} \Omega_2 \right] \right\} \end{aligned} \quad (4.20)$$

Ἄντικαθιστῶντες εἰς τὴν 4.20 τὰς ταχύτητας μὲ τὰς τιμάς τους :

$$\bar{\omega} = \frac{\omega R}{\lambda}, \quad \Omega_2 = \frac{\omega R}{2\lambda}, \quad \Omega_3 = \frac{\omega r}{2\lambda}$$

λαμβάνομεν :

$$\begin{aligned} \bar{W} = \frac{2}{3} \pi a^3 \delta & \left\{ \frac{\omega^2 R^2}{\lambda^2} \left[r^2 + \frac{a^2}{5} + \frac{a^2}{5} + \frac{a^2}{5} \cdot \frac{2}{4} + \frac{7}{4} \cdot \frac{a^2}{5} \right] + \frac{\omega^2 r^2 a^2}{2\lambda^2 5} \right\} = \\ & = \frac{2}{3} \pi a^3 \delta \left[\frac{\omega^2 R^2}{\lambda^2} \left(r^2 + \frac{17}{20} a^2 \right) + \frac{\omega^2 r^2 a^2}{10\lambda^2} \right] \end{aligned}$$

ἄλλα $m = \frac{4}{3} \pi a^3 \delta$, μᾶζα σφαίρας, καὶ ἡ ἐνέργεια γράφεται :

$$\bar{W} = \frac{1}{2} \frac{m \omega^2}{\lambda^2} \left(r^2 R^2 + a^2 \frac{17R^2 + 2r^2}{20} \right) \quad (4.21)$$

4.3. Ἡ βαθμὸς τῆς κινητικῆς ἐνεργείας 4.21 γράφεται :

$$\overrightarrow{\text{grad}} \bar{W} = \overrightarrow{\frac{\partial \bar{W}}{\partial r}} + \overrightarrow{\frac{\partial \bar{W}}{\partial R}} = \vec{F}_r + \vec{F}_R \quad (4.22)$$

ἡ δποία μᾶς δίδει :

$$F_r = \frac{m \omega^2 r (R^2 + 0,1a^2)}{\lambda^2} : \quad \text{φυγόκεντρος δύναμις}$$

διὰ $R = \lambda$ καὶ $a \ll \lambda \Rightarrow F_r = m \omega^2 r$

$$F_R = \frac{m \omega^2 R (r^2 + 0,85 a^2)}{\lambda^2} : \quad \text{Ορθοφυγόκεντρος δύναμις.} \quad (4.23)$$

5. ΠΕΡΙΠΤΩΣΙΣ ΣΦΑΙΡΑΣ ΑΤΟΜΙΚΩΝ ΔΙΑΣΤΑΣΕΩΝ

5. 1. Εἰς τὴν περίπτωσιν αὐτὴν $\alpha \ll r$ καὶ αἱ 4. 21 καὶ 4. 23 γράφονται :

$$\bar{W} = \frac{1}{2} m \frac{\omega^2 R^2 r^2}{\lambda^2}, \quad F_R = \frac{m \omega^2 r^2 R}{\lambda^2} \quad (5. 1)$$

Σκοπός μας εἶναι νὰ προσδιορίσωμεν τὰς κβαντικὰς τιμὰς ποὺ δύναται νὰ λάβῃ ἡ ἐνέργεια \bar{W} καὶ ἡ δύναμις F_R διὰ μίαν ὀρισμένην τιμὴν τοῦ r .

Δεχόμεθα ὅτι ἡ ἐνέργεια \bar{W} ἀκολουθεῖ τοὺς νόμους τῆς κυματομηχανικῆς, ἥτοι ὅτι ἐπαληθεύει τὴν ἐξίσωσιν τοῦ Schrödinger :

$$\Delta \Psi + \frac{8\pi^2 m}{h^2} \bar{W} \Psi = 0, \quad \text{ὅπου } h \text{ σταθερὰ τοῦ Planck} \quad (5. 2)$$

⁷Εφ' ὅσον $r = C^{\text{te}}$, ἔχομεν εἰς πολικὰς συντεταγμένας :

$$\Delta \Psi = \frac{1}{r^2} \frac{d^2 \Psi}{d\gamma^2}, \quad \text{ὅπου } \gamma = \omega t \text{ ἡ γωνία περισ/φης} \quad (5. 3)$$

καὶ ἡ 5. 2 γράφεται :

$$\frac{d^2 \Psi}{d\gamma^2} + \frac{8\pi^2 m r^2 \bar{W}}{h^2} \Psi = 0 \quad (5. 4)$$

$$\text{Θέτομεν :} \quad \kappa^2 = \frac{8\pi^2 m r^2 \bar{W}}{h^2} \quad (5. 5)$$

καὶ ἡ 5. 4 γράφεται :

$$\frac{d^2 \Psi}{d\gamma^2} + \kappa^2 \Psi = 0 \quad (5. 6)$$

⁷Η χαρακτηριστικὴ ἐξίσωσις τῆς διαφορικῆς τοιαύτης 5. 6 εἶναι : $Z(p) = p^2 + \kappa^2$, ὅπου p ὁ ἐκτελεστὴς παραγωγήσεως τοῦ Heaviside.

⁷Απὸ τοὺς πίνακας τοῦ συμβολικοῦ λογισμοῦ λαμβάνομεν :

$$\frac{1}{p^2 + \kappa^2} = \frac{1}{\kappa} \sin \kappa \gamma$$

καὶ ἡ λύσις τῆς 5. 6 εἶναι :

$$\Psi = C \sin \kappa \gamma \quad (C = C^{\text{te}}) \quad (5. 7)$$

Έφ' ὅσον τ σταθερά, ή φυσική πραγματικότης ἀπαιτεῖ ὅπως δι' ἐκάστην τιμὴν τοῦ R τὸ φαινόμενον εἶναι περιοδικόν :

$$\Psi(\gamma) = \Psi(\gamma + 2\pi) \quad \text{ήτοι : } \sin(\kappa\gamma) = \sin(\kappa\gamma + 2\kappa\pi) \quad (5.8)$$

Ἡ πλήρωσις τῆς ταυτότητος 5.8 συνεπάγεται ὅτι τὸ κ εἶναι ἀκέραιος ἀριθμός, θετικὸς ἢ ἀρνητικός. Ἡ 5.5 γράφεται :

$$\bar{W} = \kappa^2 \frac{h^2}{8\pi^2 m r^2} \quad (5.9)$$

Ἐκ τῶν σχέσεων 5.1 καὶ 5.9 λαμβάνομεν τὰς τιμὰς ποὺ δύναται νὰ λάβῃ τὸ R :

$$\frac{1}{2} \frac{m \omega^2 r^2 R_\kappa^2}{\lambda^2} = \kappa^2 \frac{h^2}{8\pi^2 m r^2} \Rightarrow R_\kappa = \kappa \frac{h\lambda}{2\pi m \omega r^2} \quad (5.10)$$

Ἀντικαθιστῶντες τὸ R_κ εἰς τὴν ἔκφρασιν τοῦ F_R (5.1), ἔχομεν :

$$(F_R)_\kappa = \frac{m \omega^2 r^2}{\lambda^2} \cdot \kappa \frac{h\lambda}{2\pi m \omega r^2} = \kappa \frac{h\omega}{2\pi \lambda} \quad (5.11)$$

Ἐὰν ν ἡ συχνότης τοῦ φαινομένου : $\omega = 2\pi\nu$, ή 5.11 γράφεται :

$$(F_R)_\kappa = \kappa \frac{h\nu}{\lambda}$$

Ἡτοι η ὁρθοφυγόκεντρος δύναμις τῶν μορίων ἐνδος ἀερίου, ἐντὸς ἀέρος περιστρεφομένου ὑπὸ τὰς συνθήκας τῆς παρούσης ἐργασίας, ισοῦται μὲ ἀκέραιον πολλαπλάσιον τῆς κβαντικῆς ἐνεργείας hν, διὰ τοῦ ἀξονικοῦ μήκους κύματος τῆς ταχύτητος.

ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑΤΑ

Διὰ καταλλήλου ἐπιλογῆς τῶν διαφόρων ως ἄνω παραμέτρων, π. χ. $r_{max} > R_{max} = \lambda$, δυνάμεθα νὰ ἐπιτύχωμεν, σὲ μίαν περιστροφικὴν κίνησιν, ἀξονικὴν δύναμιν πολὺ μεγαλυτέραν τῆς φυγοκέντρου καὶ καθέτου πρὸς αὐτήν.

Ἡ νέα λοιπὸν αὕτη δύναμις δύταται νὰ ἔχῃ διαφόρους ἐφαρμογάς, ἐν συνδυασμῷ μετὰ τῆς φυγοκέντρου, ὅπως ἐπὶ παραδείγματι εἰς τὴν κατασκευὴν ἐνὸς ἀπλοῦ καὶ ἀποδοτικοῦ φίλτρου κόνεως.

R É S U M É

Une particule sphérique située dans un espace où l'air est en mouvement de rotation ω , telle que la vitesse linéaire u soit fonction du rayon r et de la distance axiale R , prendra une vitesse fonction des coordonnées r et R , ainsi que l'énergie acquise par la sphère :

$$W = \frac{1}{2} m \omega^2 r^2 \frac{R^2}{d^2}$$

où m la masse de la sphère et d la longueur d'onde axiale de la vitesse
Le gradient de l'énergie est :

$$\vec{\text{grad}} W = \frac{\vec{\partial W}}{\partial r} + \frac{\vec{\partial W}}{\partial R}$$

$F_r = \frac{\partial W}{\partial r}$: étant la force centrifuge et

$F_R = \frac{\partial W}{\partial R}$: étant une force perpendiculaire à la première et à u .

Dans cette étude nous avons déterminé la valeur de :

$$F_R = m \omega^2 \frac{R}{d^2} (r^2 + 0,85)$$

où a rayon de la sphère.

Si a très petit, de l'ordre des dimensions atomiques on trouve :

$$(F_R)_n = \alpha \frac{hv}{d}$$

où α entier, h constante de Plank, v la fréquence de rotation.

Cette théorie sert à la conception des filtres de dépoussiérage.